

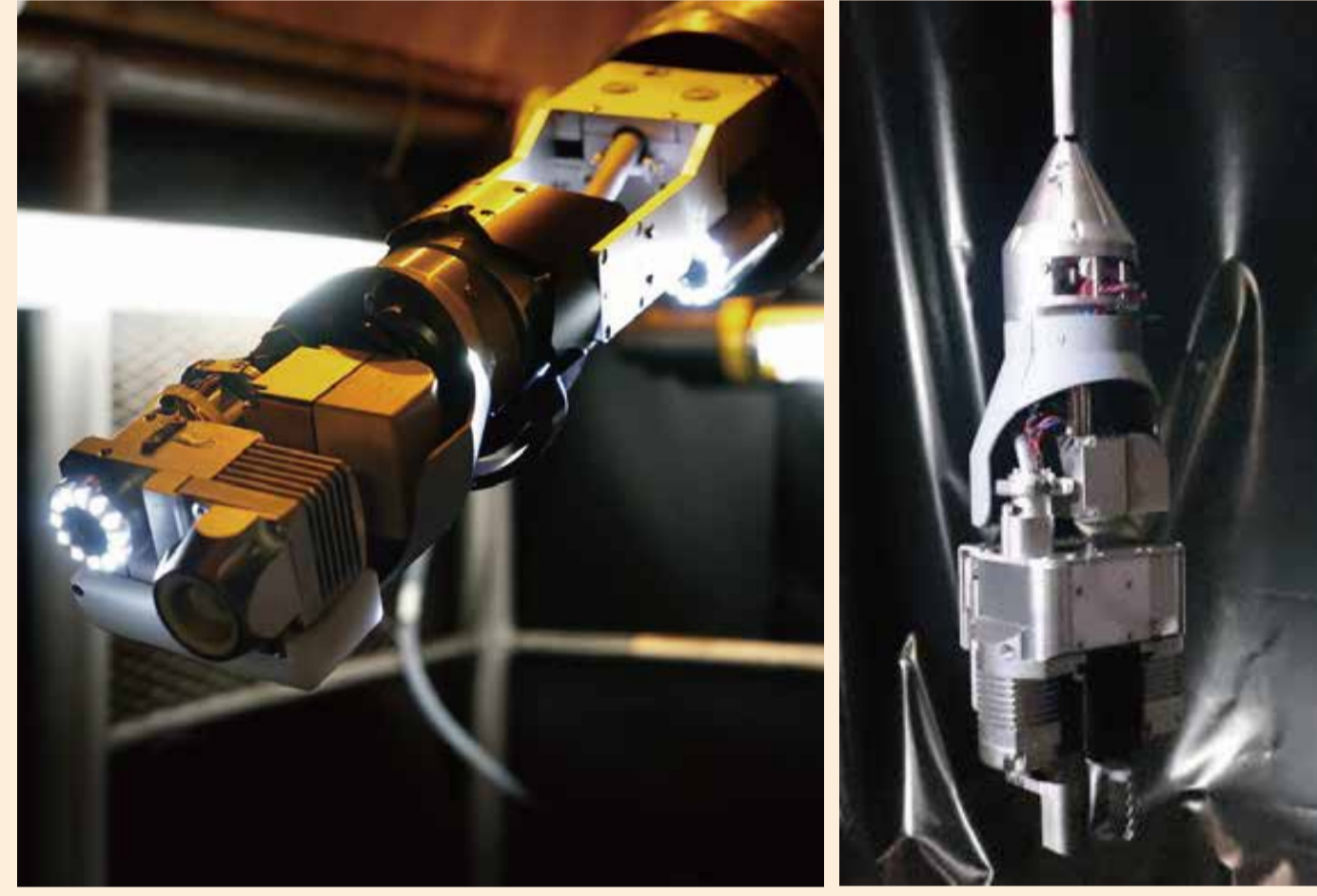
IRID研究開発概要 「燃料デブリ取り出しに挑む-Ⅱ」

炉内状況調査

PCV内部調査技術 内部調査ロボットの開発



1号機調査



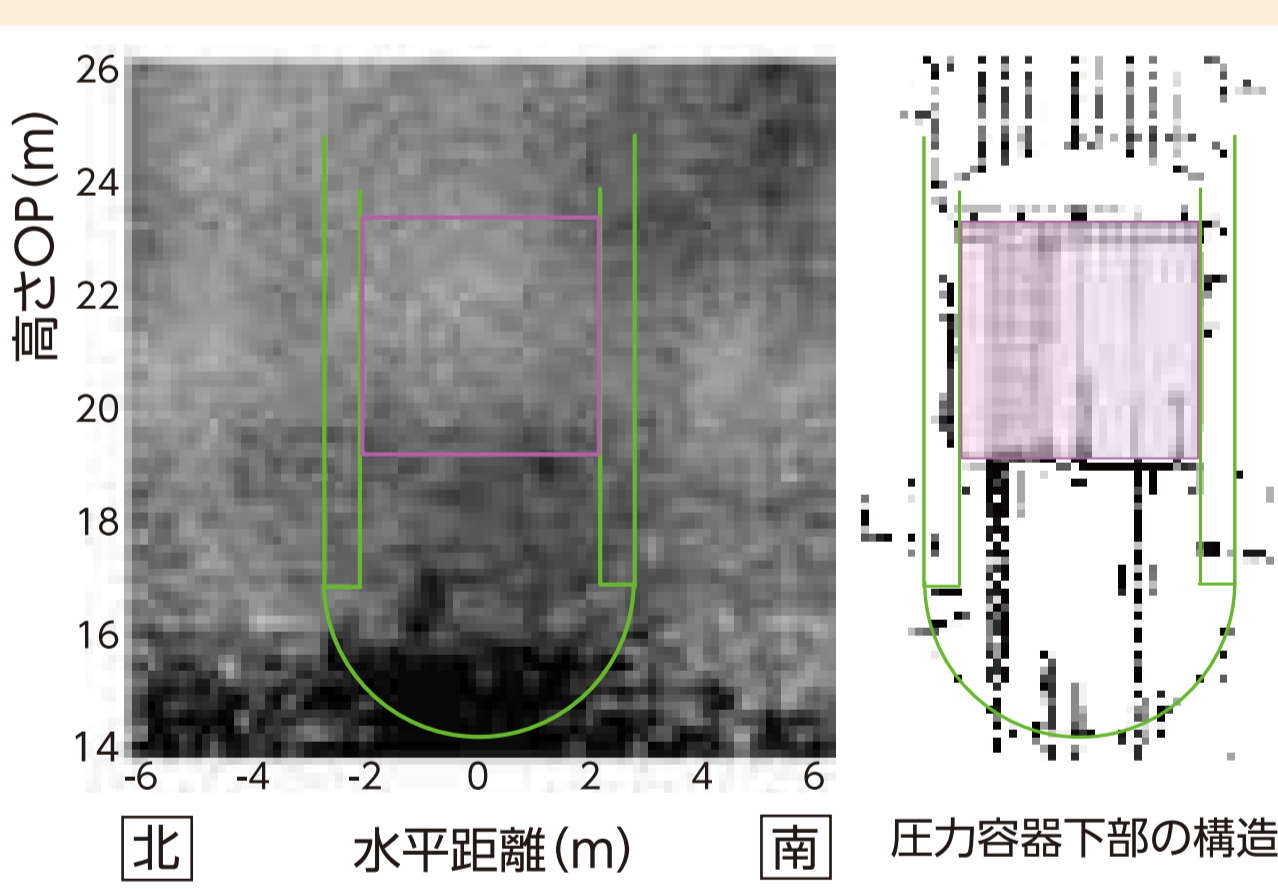
2号機調査



3号機調査

燃料デブリ検知技術

宇宙線ミュオンで原子炉内部を透視



ミュオン検出器

燃料デブリ取り出し技術

燃料デブリ・炉内構造物の取り出し技術

ロボットアーム



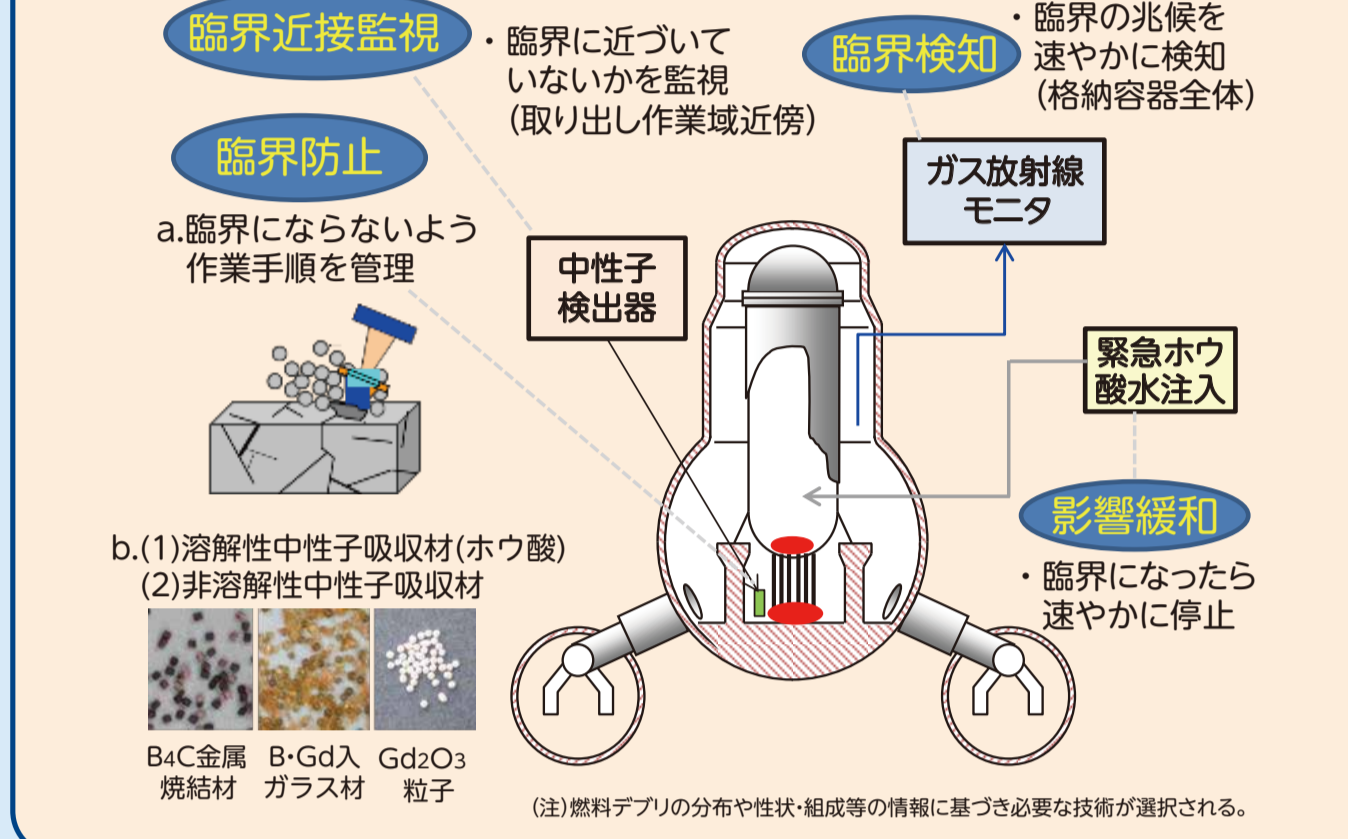
筋肉ロボット



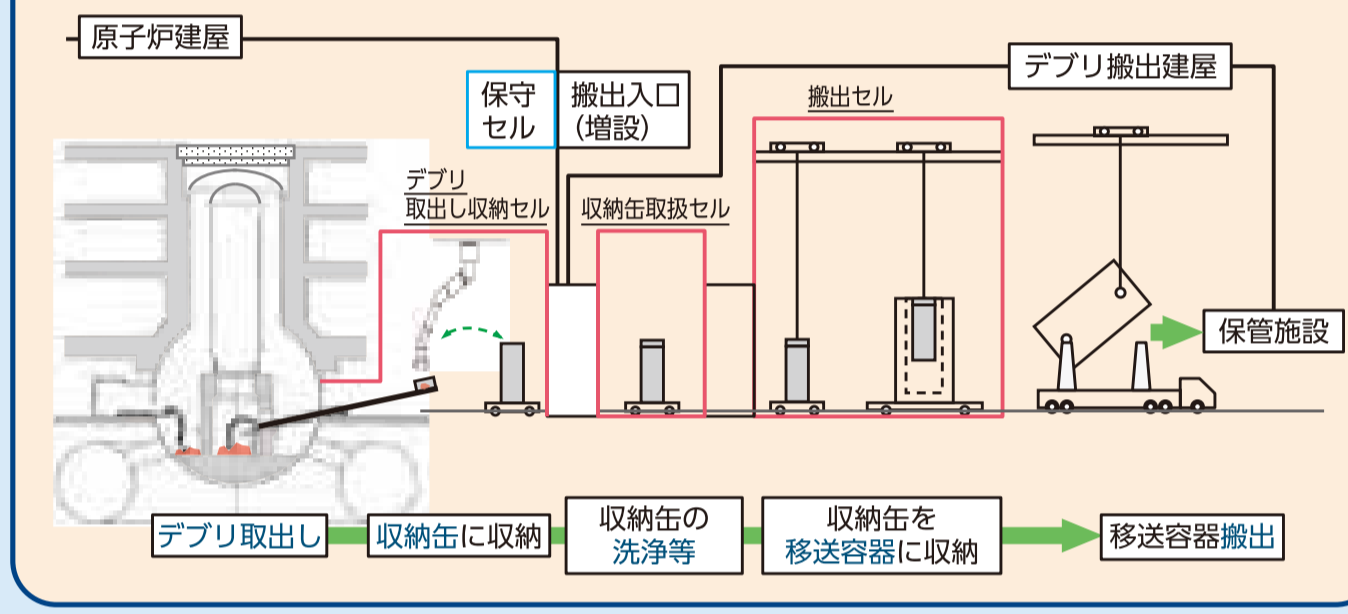
双腕型ロボット



燃料デブリ臨界管理技術

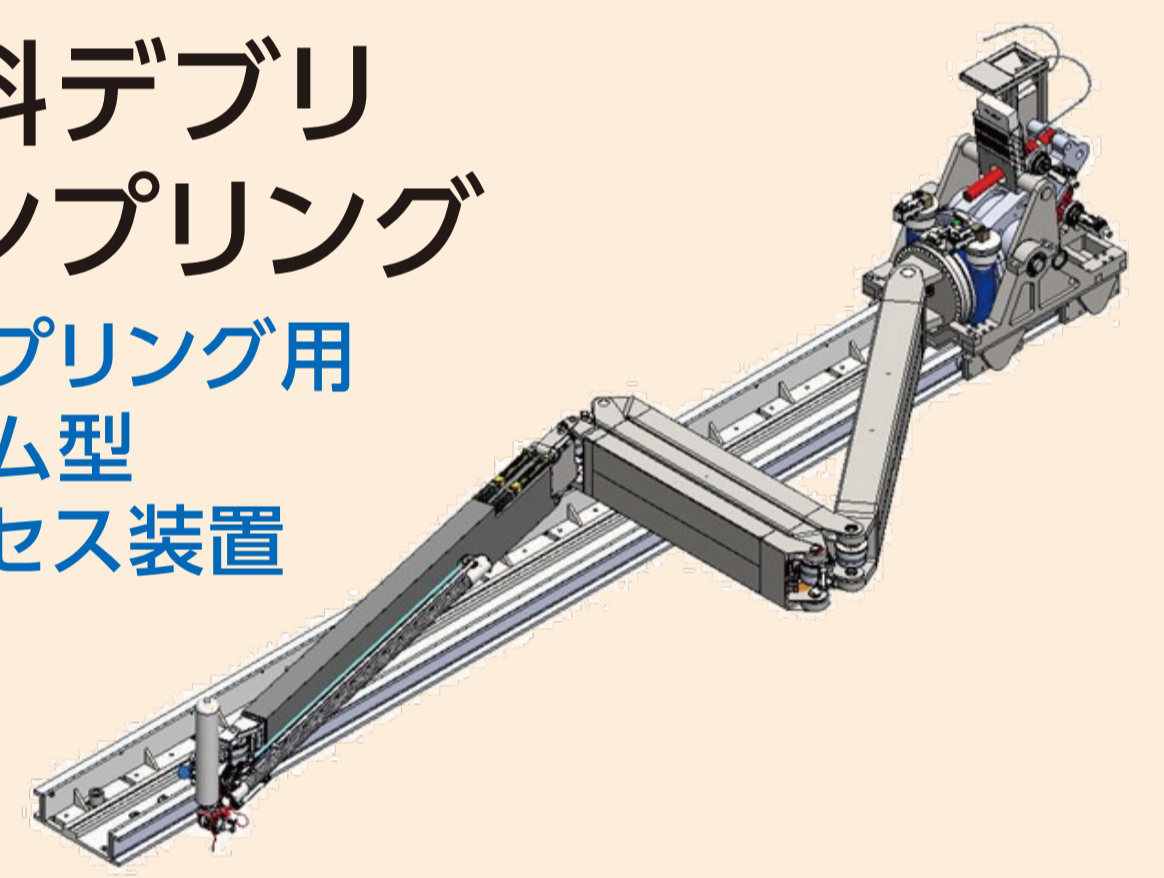


燃料デブリ収納・移送・保管技術

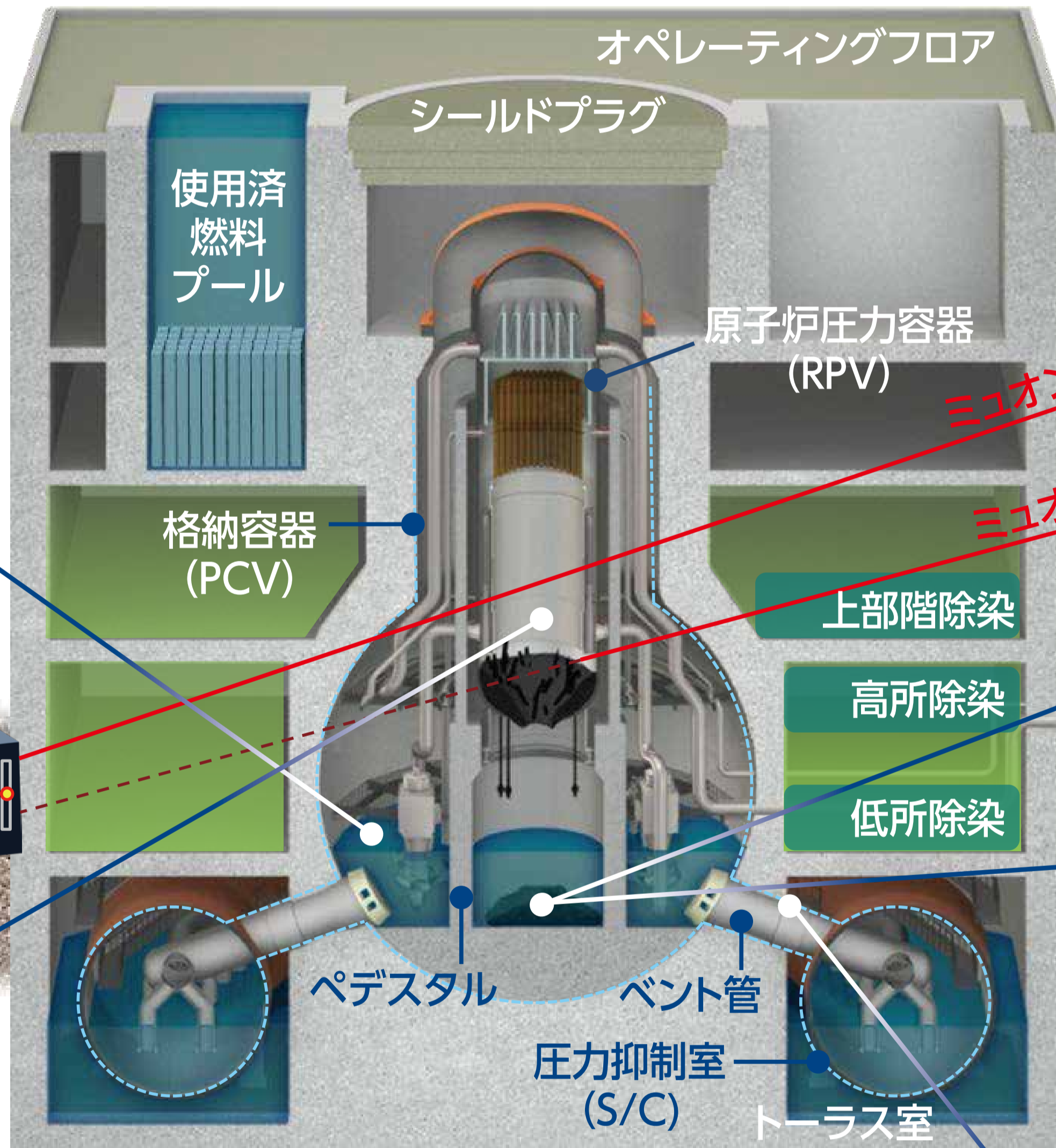
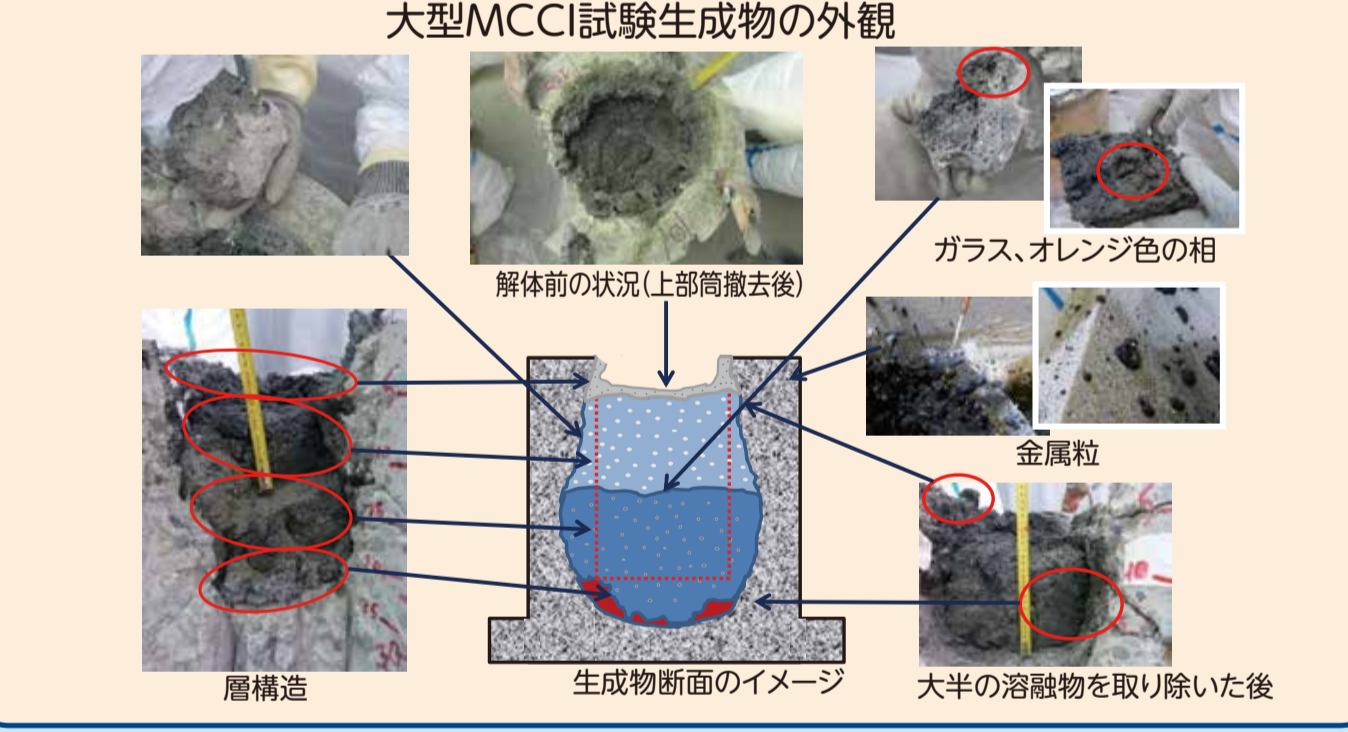


PCV内部状況分析

燃料デブリサンプリング サンプリング用アーム型アクセス装置



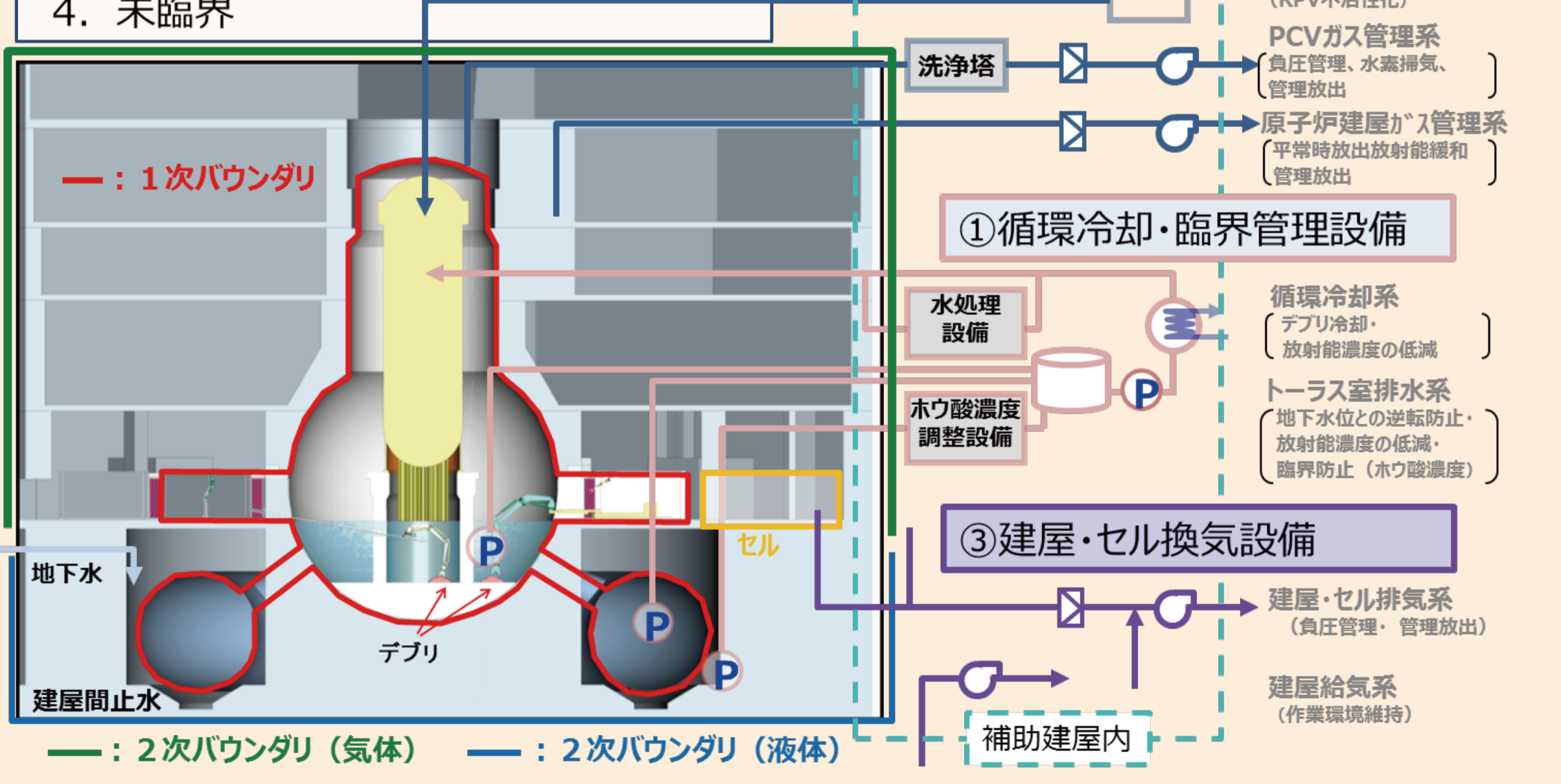
燃料デブリ性状把握



安全系システム(気中・横アクセス工法の概念設計)の検討

必要な安全機能

1. 冷却
2. 閉じ込め (負圧, トラス室水位制御)
3. 不活性化 (火災・爆発防護)
4. 未臨界



放射性廃棄物の処理・処分

固体廃棄物の処理・処分

